



NextAMR

自律走行搬送ロボット



新たなビジネスチャンスを生み出す OEM に最適なソリューション

AI を搭載した自律走行搬送ロボットである NextAMR は、新たなビジネスチャンスを生み出すために大規模な自律走行搬送ロボットの構築を検討するあらゆる業界の OEM にとって、最適なソリューションです。NextAMR は、ロボットナビゲーションを行う「NextNavigation」と、複数のロボットの コラボレーションと監視を行う「Nextfleet Management」という、2 つの異なるソリューションを提供します。

課題

ソリューション

AMR 制御ソフトウェアの開発に時間がかかる



AMR ソフトウェア開発ベンダーと連携し、製品開発の期間を短縮

AMR ソフトウェア開発体制の維持に大きなコストがかかる



OEM で AMR ソフトウェアパッケージを購入し、人件費やランニングコストを削減

顧客ニーズに応じたカスタマイズや既存システムとの統合が困難



豊富なリソースと経験を持っているため、お客様のニーズに柔軟に対応

機能



NextNavigation

- SLAM マッピングとローカライゼーション
- 経路計画
- 車両制御
- 障害物検出
- ミッション管理
- 現在地や電池残量の自己判断

NextFleet Management

- 一元化されたロボット構成
- 車両監視
- バッテリー充電管理
- 動的マッピング
- 最適なタスクスケジューリング
- 交通管制の施行
- 設備統合用の API/SDK (MES/WMS)



メリット

安全性

静的および動的な
障害物の回避

拡張性

NextFleet Management
による、効率的なロボットの
フリート管理

統合性

ユーザーフレンドリーな
インターフェースで簡単に
プログラム可能

柔軟性

多様なトップモジュール
(吊り上げ、牽引、ロボットアームなど)でのカスタマイズ

効率性

最も効率的な経路を選択し、
必要に応じて代替ルート
を自動で計算

俊敏性

工場のフロアやプロセスの
変更に対し、ロボットの
セットアップを容易に調整

選ばれる理由



スピード走行

最大速度 5m/s



高精度

ローカリゼーション精度
± 1 cm および ± 1°



容易に統合

サードパーティー製品と
容易に統合可能



リアルタイム操作と監視

リアルタイムで監視とソフトウェアの
更新が可能



カスタマイズ対応

多様なニーズに応じカスタマイズや
既存システムとの統合に対応

ユースケース

マウス AMR
(移動ロボットアーム)



マウス AMR
(パレットリフト)



フォークリフト



NextAMR について資料請求や見積もりなどのお問い合わせはこちら

メールでのお問い合わせ

>> Fjp.contact@fsoft.com.vn

ホームページからお問い合わせ

<https://www.fpt-software.jp/>

